



Introduktion til programmering

Af mikroprocessor Atmel
ATmega328P i en Arduino Uno



Min baggrund:

Intel 4004, 4 bit, maskinsprog

Intel 8008, 8 bit, maskinsprog bit for bit

I sprogene: assembler, Fortran IV, Basic , Pascal på processorerne

Intel 8080, 8085, 8039, 8051, 8088,

samt Varian Data Machines og Digital Equipment og endelig

Dansk Data Elektronik (8085 + 8" drev + IEC625/IEEE488 busser)

I sprogene C og C++ på PC.

De to maskiner Varian og Digital var til tekniske opgaver.

de er begge ret ukendte udenfor tekniske kredse.

16 bit maskiner bygget af S og H kredse,

Kernelager, hulstrimmel.

Max lager 64 k x 16 bit

Varian og jeg leverede de første gammakameraer i Danmark,

Efterfølgerne CT og MR scannere, og elektroencefalografer er

videreudviklinger heraf.

Nogle Tal definitioner:

Nibble: Primært er det en brystvorte,
sekundært er det et 4 bit bredt ord
Mine lærlinge har altid fået lov at berøre nibblerne.

Byte: Et 8 bit bredt ord.

Word: Et 16 bit bredt ord.

Integer: Heltal, mindste værdi i 8 bits bredde = 0 til 256,
MEN ingen øvre grænse bare vi har bitbredde nok.

Real: Består af en heltalsdel og af en eksponent

Floating Point: Er et kommatotal, som Real, men med en kommaplacering

Talsystemer

1. Binært talsystem:

Base er 2, d.v.s. værdien for hvert bit
kan være 0 eller 1, eller anderledes udtryk: Sand/Falsk
Værdien afhænger af positionen.
Forstås af computere, er umenneskeligt sprog

2. Måden vi anskuer et binært ord på:

A: Hex, en halv byte = en nibble = 4 bit, 0 til F

B: Hex men 8 bit, værdier fra 0 til FF

C: Octal, 3 bit ad gangen, værdier fra 0 til 7

Et enkelt eksempel på en binær byte:

1000 0010 = 82 HEX

10 000 010 = 202 Octal, MEN vi mener det samme!

Hex og octal er altså kun en humaniseret anskuelse.

En anskuelse af binære tal.

Hex	Decimal	Binær	Octal
00H	0	0000	0 000
01H	1	0001	0 001 0 1 octal
02H	2	0010	0 010 0 2 octal
03H	3	0011	0 011 0 3 octal
04H	4	0100	0 100 0 4 octal
06H	6	0110	0 110 0 6 octal
07H	7	0111	0 111 0 7 octal
08H	8	1000	1 000 1 0 octal
09H	9	1001	1 001 1 1 octal
0AH	10	1010	1 010 1 2 octal
0BH	11	1011	1 011 1 3 octal
0CH	12	1100	1 100 1 4 octal
0DH	13	1101	1 101 1 5 octal
0EH	14	1110	1 110 1 6 octal
0FH	15	1111	1 111 1 7 octal
5 taller mangler for at se om i var vågne!			

Filtyper og programmer i programmering

1. Kildetekst, kaldet sourcekode:

Det du skriver i en editor, IKKE en tekstbehandler

2. Binær kode, ofte kaldet og betragtet som HEX:

Det underliggende binære tal din computer – måske -- kan forstå

3. Biblioteker:

Samling af programstumper,
som gør livet lettere for os alle.

Findes som kildetekst og som Runtime biblioteker

4. Linker:

Det hjælpeprogram, som sammenkæder dine oversatte udgydelser med Runtime biblioteker og udformer den endelige HEX fil som kan programmeres ned i din computer.

Filtyper og programmer i programmering fortsat

5. Assembler:

Et pragtfuldt stykke værktøj, som oversætter dit flotte stykke kildetekst arbejde til sproget assembler, maskininstruktioner, et binært sprog, som din maskine direkte kan forstå.-næsten SAMT laver en listing med bl.a. de syntaksfejl assembleren kan finde(IKKE dine logiske fejl)

6. Compiler:

Det værktøj som oversætter dine kildetekststudgydelser i et højniveausprog til noget som linkerens kan bygge videre på. Og listing som assembleren.

7. Listing

En udskrift fra assembler / compiler, som altid viser de programtrin du foreskrev i kildeteksten, samt oftest en hukommelsesplacering og en oversigt. Samt syntaksfejl.

8. Concordance. Et værktøj til at afdække programstrukturen.

9. Disassembler: Oversætter maskinsprog til kildetekst

Program kroppen er altid indeklemmt

Mellem to karakteristiske tegn;

I assembler: Som oftest med BEGIN --- END

I sprogene C og C++:

{ (Left opening Brace og (ALT 123)
} (Right closing Brace) og (ALT 125)

Output fra assembler / compiler kan være:

1. Kode som processoren direkte kan forstå, HEX som kan programmeres ned i processoren
2. Kode som skal linkes med et Runtime bibliotek, så de sammen kan danne en eksekverbar fil – HEX – som kan programmeres ned i processoren.

Days 1 - 10

Teach yourself variables, constants, arrays, strings, expressions, statements, functions,...



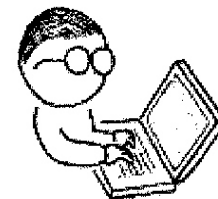
Days 11 - 21

Teach yourself program flow, pointers, references, classes, objects, inheritance, polymorphism,



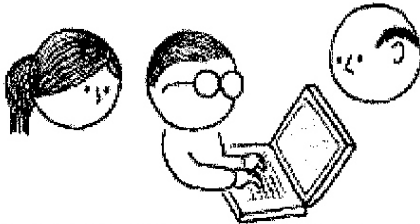
Days 22 - 697

Do a lot of recreational programming. Have fun hacking but remember to learn from your mistakes.



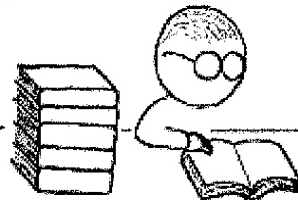
Days 698 - 3648

Interact with other programmers. Work on programming projects together. Learn from them.



Days 3649 - 7781

Teach yourself advanced theoretical physics and formulate a consistent theory of quantum gravity.



Days 7782 - 14611

Teach yourself biochemistry, molecular biology, genetics,...



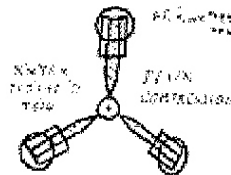
Day 14611

Use knowledge of biology to make an age-reversing potion.



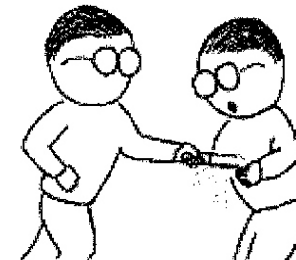
Day 14611

Use knowledge of physics to build flux capacitor and go back in time to day 21.



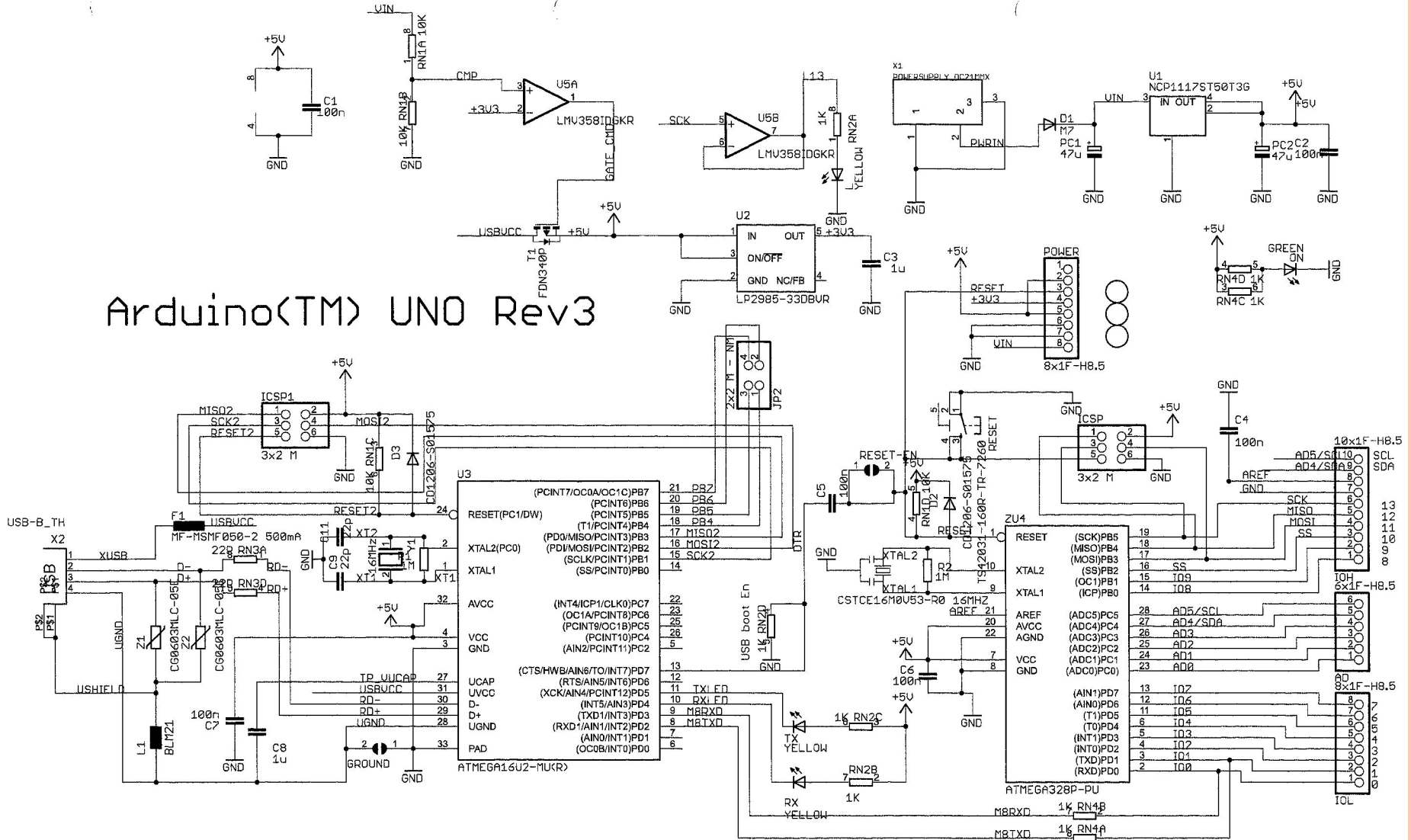
Day 21

Replace younger self.



Hvad en PIC kan indeholde

Arduino(TM) UNO Rev3



Hvad en processor kan indeholde

1. Flash memory, indeholder DIT eksekverbare program. 10.000
2. RAM: Hukommelse, hvor processoren kan skrive i og læse fra. Når man tænder er indholdet uforudsigeligt.
3. EEPROM. Lager hvor processoren kan skrive og læse, MEN det den sidst skrev i en EEprom adresse er uændret når man tænder igen.
4. Registre: Programregisteret er det vigtigste register.
Det indeholder altid adressen på den næste instruktion.

Desuden findes der flere dedikerede registre, nogle til specielle anvendelser, som f.eks. Bitkodning af tilladelser,,,,,

Eksempel: Interrupt enable, som hvis kodet sand tillader at en eller flere af interrupt mulighederne kan fungere.

Hvad en processor kan indeholde fortsat

5. En akkumulator. Det register der ALTID er med i alle regneoperation, og hvor resultatet altid ender op. Kan hedde A register eller W register eller noget helt andet.
6. Diverse hjælperegistre, f.eks. Index register, som anvendes når man skal pege på en bestemt plads i en række af f.eks. Karakterer.

Index = pegepind.

Indhold fortsat

7. Input og output ben,
benævnt porte/gates. Næsten alle kan under programkontrol sættes til at være input eller output med eller uden pullup

Mange andre muligheder forefindes, de skal ALLE programmeres i den del af programmet man oftest kalder INIT.

Pullup: En indbygget modstand op til +5volt forsyningsspænding

8. Serielle in og output ben.

Kaldes oftest forkert for RS232, men bør nærmere være RS422/425 ?
Ifølge RS232 normen skal man køre med et sving på +/- 15 volt, det kan vi jo ikke når vi kun har 5 volt.

Hastighed i Baud, rundt regnet bits/sekund.

Indhold fort-fortsat

9. A/D konverter input.

10. A/D konverter

spændingsforsyning og stel uafhængig af resten af chippen.

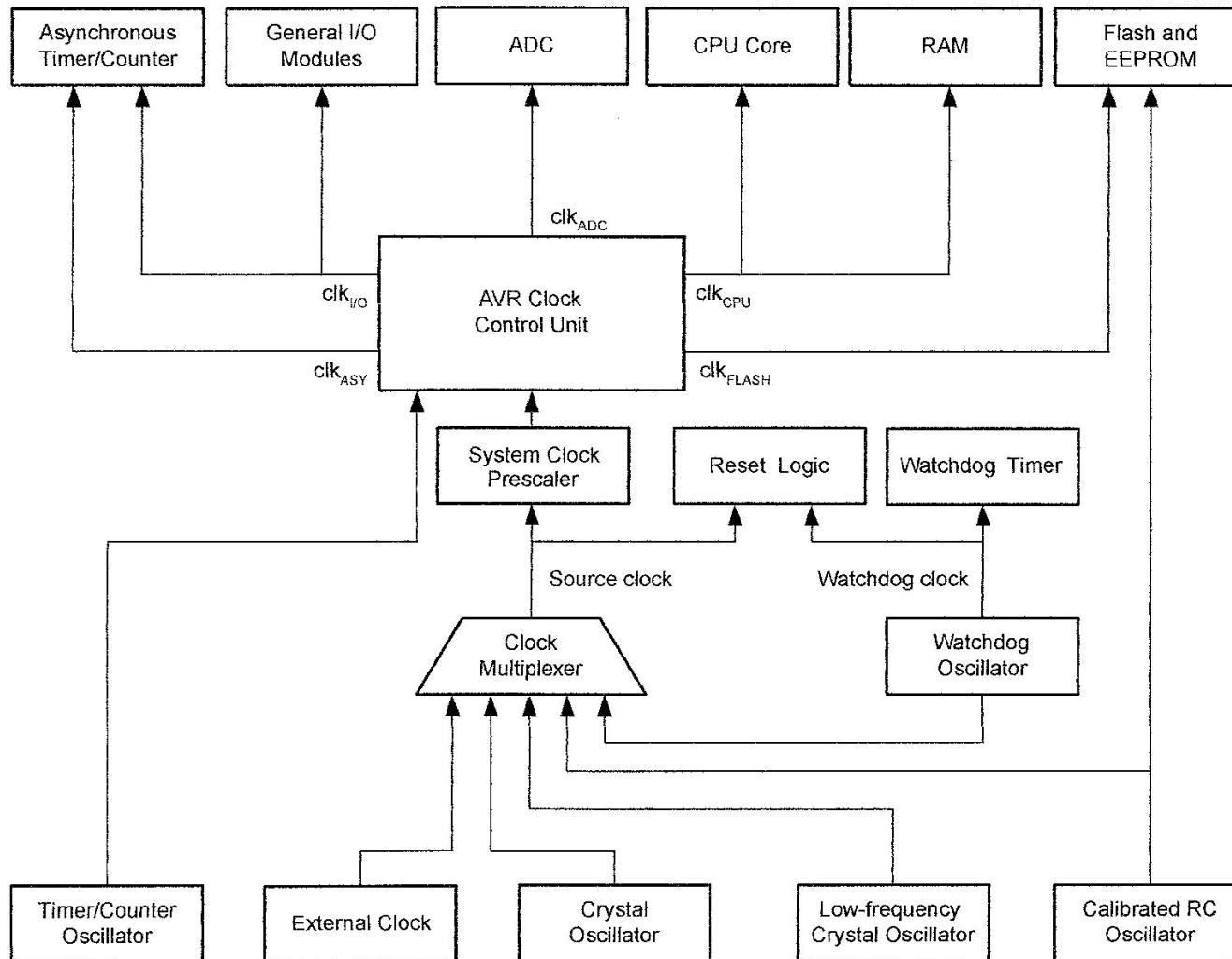
Processoren (+ I/O clock) kan lules i søvn mens man

A/D konverterer for at reducere støjgener.

11. 2 ben til ydre krystal.

Processoren har mindst 4 forskellige muligheder for oscillatorvalg, herunder en indbygget og fabrikskalibreret oscillator.

Figure 8-1. Clock Distribution



032	! 033	" 034	# 035	\$ 036	% 037	& 038	' 039
(040) 041	* 042	+ 043	, 044	- 045	. 046	/ 047
0 048	1 049	2 050	3 051	4 052	5 053	6 054	7 055
8 056	9 057	: 058	; 059	< 060	> 061	? 062	? 063
@ 064	A 065	B 066	C 067	D 068	E 069	F 070	G 071
H 072	I 073	J 074	K 075	L 076	M 077	N 078	O 079
P 080	Q 081	R 082	S 083	T 084	U 085	V 086	W 087
X 088	Y 089	Z 090	[091	\ 092] 093	^ 094	_ 095
` 096	a 097	b 098	c 099	d 0100	e 0101	f 0102	g 0103
h 0104	i 0105	j 0106	k 0107	l 0108	m 0109	n 0110	o 0111
p 0112	q 0113	r 0114	s 0115	t 0116	u 0117	v 0118	w 0119
x 0120	y 0121	z 0122	{ 0123	0124	} 0125	~ 0126	0127
0128	€ 0129	0130	, 0131	f 0132	„ 0133	... 0134	† 0135
0136	^ 0137	% 0138	Š 0139	< 0140	Œ 0141	0142	0143
0144	' 0145	' 0146	' 0147	' 0148	' 0149	' 0150	' 0151
0152	~ 0153	™ 0154	š 0155	> 0156	œ 0157	0158	ÿ 0159
0160	i 0161	ç 0162	£ 0163	¤ 0164	¥ 0165	¡ 0166	§ 0167
0168	© 0169	ª 0170	« 0171	¬ 0172	- 0173	® 0174	¯ 0175
0176	± 0177	² 0178	³ 0179	´ 0180	µ 0181	¶ 0182	· 0183
0184	¹ 0185	º 0186	» 0187	¼ 0188	½ 0189	¾ 0190	¿ 0191
0192	À 0193	Á 0194	Â 0195	Ã 0196	Ä 0197	Å 0198	Æ 0199
0200	È 0201	É 0202	Ê 0203	Ë 0204	Ì 0205	Í 0206	Î 0207
0208	Ð 0209	Ñ 0210	Ò 0211	Ó 0212	Ô 0213	Õ 0214	Ö 0215
0216	Ø 0217	Ù 0218	Ú 0219	Û 0220	Ü 0221	Ý 0222	Þ 0223
0224	à 0225	á 0226	â 0227	ã 0228	ä 0229	å 0230	æ 0231
0232	è 0233	é 0234	ê 0235	ë 0236	ì 0237	í 0238	î 0239
0240	ð 0241	ñ 0242	ò 0243	ó 0244	ô 0245	õ 0246	ö 0247
0248	ø 0249	ù 0250	ú 0251	û 0252	ü 0253	ý 0254	ÿ 0255

Mange års erfaringer!!!!

1. SKRIV KOMMENTARER –

Fortæl hvad du vil lave med dette.

2. SKRIV KOMMENTARER -- **TIL ALT**

3. Skriv kommentarer,

fortæl til dine beundrere hvilke genistreger du her udfører.

4. Skriv kommentarer.

TYPISK:

Når du skifter din akkumulator 1 bit til venstre

SÅ SKRIVER DU IKKE: Jeg ganger med 2 -- ude i kommentaren

DU SKRIVER HVORFOR du ganger med 2

5. Brug menneskelige definitioner (EQATES.)

Eksempel:

```
{  
INIT:  ottehex  equ  Byte }
```

```
dikkaffe: .....  Her defineres Subroutine drikcaffe  
          .....  
          Return
```

Og så skal den bruges:

```
{  
Progra:  .....  
        ...  
        ottehex = 00H Nulstiller min hex tæller  
        Repeat  
        ottehex = ottehex plus én  
        GOSUB drikcaffe  
        until  
        ottehex = 08H igennem loopen 8 gange  
}
```

Han fik otte kopper kaffe! SYNTAKSFEJL

Det du ikke skal gøre

Lav et program som beregner hvordan en instruktion længere fremme i forløbet skal være. (KUN for assemblerfreaks)

instr. Beregn del af instruktion til bombe

instr. Og den næste del

instr, og den tredje del

Gem resultat under navnet bombe

instr.

Bombe: HA HA, DU kan bare ikke regne ud hvad den gør!!!!

instr,

.... O.S.V.

Eller endnu bedre ide

.

,

IF

Erik er væk fra klubbernes medlemsliste

THEN

slet alle programmer på harddiskene og crash
alle Hillerød og Birkerød afdelingernes computere

ELSE

continue

.

.

Sådan laver du et program.

Med tekst editor: Skriv dine genistreger i en kildetekst
(EDITOR = IKKE tekstbehandler)

Som hældes ned i en Compiler (Assembler),
Som også har fat i et KILDETEKST LIBRARY

Ud kommer en ufærdig fil

Som opfanges af en linker
SOM OGSÅ har fat i RUNTIME LIBRARY-

Ud kommer en HEX fil.

som du med processorens ”Boot Loader” downloader ned i din
Arduino Uno board's flash memory

Og så gør du som de små hunde: PRØVER.

(Når du bliver skrap har vi også en debugger)

Programstrukturer der går igen i alle sprog

IF

(Noget er sandt, et boolsk udtryk)

THEN

Gør noget

ELSE

Gør noget andet.

Et eksempel:

IF

(solen skinner)

THEN

Sov i solen

ELSE

Sov i sengen.

WHILE

(Et eller andet er sandt, boolsk igen)

DO

Udfør jobbet

Et eksempel:

WHILE

Der er flere pilsnere i kassen

DO

Knap bajere op.

BEMÆRK: Her tester vi tilstanden før vi udfører jobbet

REPEAT

Udfør jobbet

UNTIL

Noget er sandt, boolsk udtryk

REPEAT

Drik bajere

UNTIL

Du vælter

Her udfører vi jobbet før vi tester.

ADVARSEL

I alle loops, IF, REPEAT, WHILE

Er der en fare for at afslutningskriteriet IKKE bliver opfyldt.

REPEAT

Læs karakterer fra input

UNTIL

Char = 714

Hvis 714 ALDRIG optræder bliver vore computer hængende her så længe der er strøm på.

Kan klares med en tæller:

Tæller = 1000

REPEAT

Læs karakterer fra input

Tæller = tæller - 1

UNTIL

(Char = 714) OR (Tæller = 0)

Eller en anden løsning

I INIT indsættes:

Watchdog enable (og lidt mere)

I programmet indsættes nu på strategiske steder:

RESET Watchdog tæller

Hvis Watchdog tæller ikke er resat og der er gået 38 milisekunder (typisk værdi som programmeres i INIT), så aktiverer Watchdog en interrupt, som så kan udføre en passende aktion.

Interrupt: Programmet afbrydes og fortsætter programeksekveringen fra en specifik adresse,

glæd dig til senere.

Almindelige programmer starter altid i 00hex

Glæd dig til senere.

Subrutiner

Alle sprog har en form for et subrutine kald, oftest med ordren CALL. Subrutiner bruges når de samme programtrin skal udføres fra forskellige steder i programmet -- eller for at strukturere et program.

BEGIN Programkroppen

Ordre 36

Ordre 37

CALL FINDOST

....

Call FINDOST

.

END

FINDOST Her er subrutinen

Ordre

Ordre

RETURN

Returadressen - når den skal retur fra FINDOST - POPPE fra stacken. Den blev pushet ved CALL.

Function

Er en begavet form for subrutine, som udfører typisk en regne operation og returnerer en værdi.

Stack

Stack en en buffer af type LIFO, Last In first out = et hul i væggen)

Den bruges primært når en subrutine skal aktiveres med et CALL statement.

Ved CALL pusher man RETURN adressen på stacken.

Når subrutine afsluttes (med statementet RETURN) så popper processoren sin returadresse fra stacken.

Principielt kan du pushe og poppe alt hvad du vil, MEN sædvanligvis har du kun en dybde på 8 x 16 bit.

Stacken ligger i 328p processoren i toppen af RAM' en.

Stack pointer skal initialiseres når du arbejder i assembler.

De gode gamle dage !

Du tog et programmeringsprint,

fodrede det fra en power supply
forbandt det til din PC
isatte din processor
Programmerede processoren
Flyttede den til sit endelige sted i
et andet nyt print
Prøvekørte

NYE TIDER.

Med Arduino Uno

USB kabel mellem PC og Arduino Uno
løs power supply fra skuffen
programmerer processoren og prøvekører.

Det kaldes "Boot Loader" programmering,

Den programmeres på det sted
hvor den skal blive
indtil den skal på genbrugspladsen.

Og så koster en Arduino Uno (Print og hele 2 processorer)

Kun 199 kr. OG er version 3, sidste nye skrig.

Det dertil egnede display koster 99 kr,
Og så skal du bruge en USB minikabel.
Softwareen downloader du GRATIS fra Arduino.

OG VIGTIGST: Du kan arbejde seriøst hjemme ved din egen PC.

Derfor **ikke mere ”Gode Gamle Dage”**

OG så er den anvendte processor Atmel ATmega328P
”TOP” typen = DEN STØRSTE

Instruktionsmanualen er på 464 sider = 3 ringbind.

Manualen til Arduino Uno board er kun 1 ringbind.



Sådan ser vores fremtidige processor board ud

Egenskaber

Power fra USB eller direkte, automatisk valg

Voltin: 6-20 volt, anbefalet dog 7-20 volt

(Hen i skuffen og find en 220V/12 Vdc af de sorte)

Flash prom: 32 kbyte (Plads til C program, det fylder meget)

In/Out porte

seriel in/out (USART),

2 externe interrupts,

8 bit PWM output,

6 analoge input,

2 stk 10 bit A/D,

Extern referencespænding for A/D

II Wire

Og meget -- meget mere.

Støvlestrømpe = Bootstrap



Sådan ser en bootstrap til en Varian 620-L100 ud.
 Octal selvfølgelig. Den indlæser en ”Binær Loader”,
 Som derefter kan bruges til at indlæse programmer.
 NB: Her læser vi hulstrimmel.

Table 12-1. Bootstrap Loader Routines

Address	High-Speed Reader Code	Teletype Reader Code	Symbolic Coding
007756	102637	102601	READ CIB RDR
007757	004011	004011	ASLB NBIT - 7
007760	004041	004041	LRLB 1
007761	004446	004446	LLRL 6
007762	001020	001020	JBZ SEL
007763	007772	007772	(Memory address)
007764	055000	055000	STA 0,1
007765	001010	001010	JAZ LHLT + 1
007766	007000*	007000*	(Memory address)
007767	005144	005144	IXR
007770	005101	005101	ENTR INCR 1
007771	100537	102601	EXC** RDON
007772	101537	101201	SEL SEN IBFR,READ
007773	007756	007756	(Memory address)
007774	001000	001000	JMP * - 2
007775	007772	007772	Memory address)

NOTE

The bootstrap loader routine is always loaded into the highest address of the first 4K memory

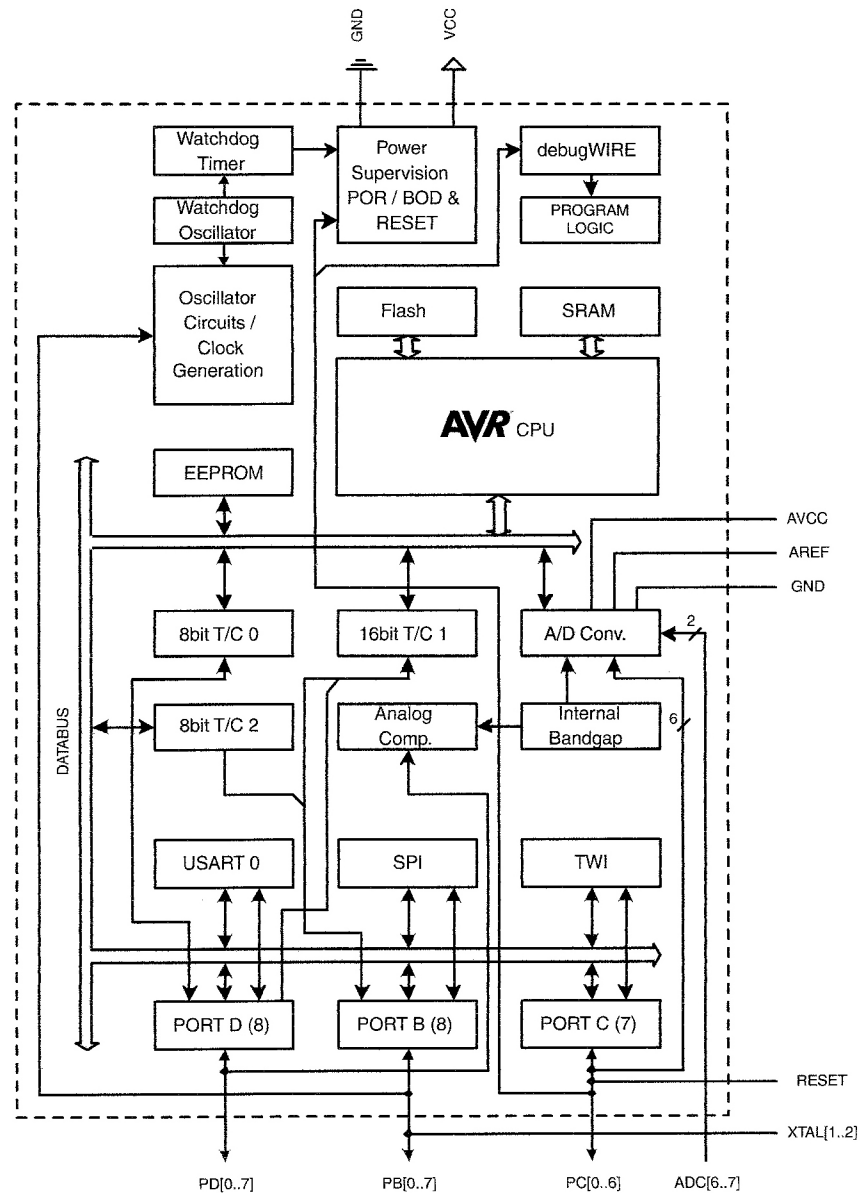
**CIB Instruction if Teletype bootstrap

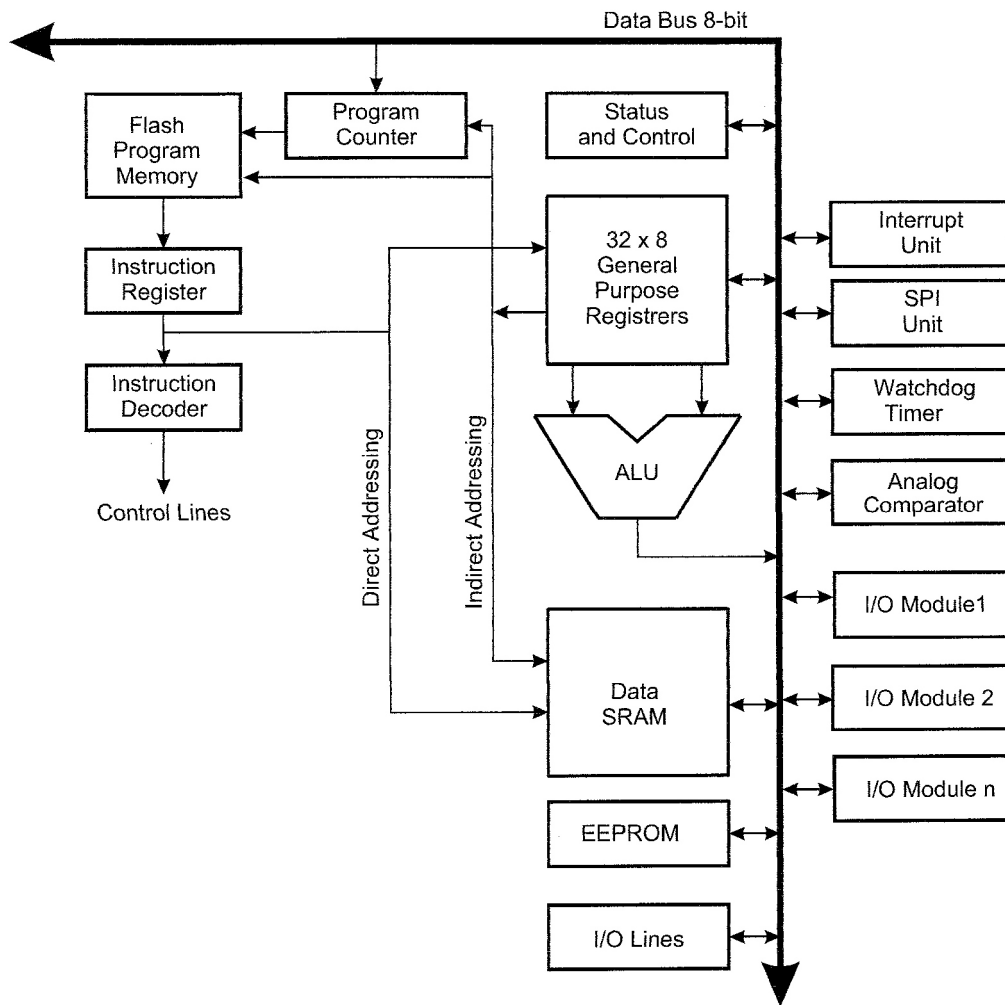
Atmel ATmega328P har principielt 32 k flash memory,

Men det passer ikke helt.

1 pund --- nå nej et halvt kilo er reserveret til en bootloader.

Den er vores gode ven når vi skal fylde et program
hen i flash memoryen.





The most typical and general program setup for the Reset and Interrupt Vector Addresses in ATmega328P is:

Address	Labels	Code	Comments
0x0000	jmp	RESET	; Reset Handler
0x0002	jmp	EXT_INT0	; IRQ0 Handler
0x0004	jmp	EXT_INT1	; IRQ1 Handler
0x0006	jmp	PCINT0	; PCINT0 Handler
0x0008	jmp	PCINT1	; PCINT1 Handler
0x000A	jmp	PCINT2	; PCINT2 Handler
0x000C	jmp	WDT	; Watchdog Timer Handler
0x000E	jmp	TIM2_COMPA	; Timer2 Compare A Handler
0x0010	jmp	TIM2_COMPB	; Timer2 Compare B Handler
0x0012	jmp	TIM2_OVF	; Timer2 Overflow Handler
0x0014	jmp	TIM1_CAPT	; Timer1 Capture Handler
0x0016	jmp	TIM1_COMPA	; Timer1 Compare A Handler
0x0018	jmp	TIM1_COMPB	; Timer1 Compare B Handler
0x001A	jmp	TIM1_OVF	; Timer1 Overflow Handler
0x001C	jmp	TIM0_COMPA	; Timer0 Compare A Handler
0x001E	jmp	TIM0_COMPB	; Timer0 Compare B Handler

```

0x0020      jmp     TIM0_OVF      ; Timer0 Overflow Handler
0x0022      jmp     SPI_STC      ; SPI Transfer Complete Handler
0x0024      jmp     USART_RXC    ; USART, RX Complete Handler
0x0026      jmp     USART_UDRE   ; USART, UDR Empty Handler
0x0028      jmp     USART_TXC    ; USART, TX Complete Handler
0x002A      jmp     ADC          ; ADC Conversion Complete Handler
0x002C      jmp     EE_RDY      ; EEPROM Ready Handler
0x002E      jmp     ANA_COMP     ; Analog Comparator Handler
0x0030      jmp     TWI         ; 2-wire Serial Interface Handler
0x0032      jmp     SPM_RDY     ; Store Program Memory Ready Handler
;
0x0033RESET: ldi     r16, high(RAMEND); Main program start
0x0034      out     SPH,r16      ; Set Stack Pointer to top of RAM
0x0035      ldi     r16, low(RAMEND)
0x0036      out     SPL,r16
0x0037      sei                      ; Enable interrupts
0x0038      <instr> xxx
...

```

Efterårets mulige emner

1. Power Meter.

At måle hvor meget power der afsættes i en indbygget 50 ohms afslutnings modstand.

Det bliver en dybtgående demonstration af sproget C og dets samspil med ATmega328p processoren

Måske med ekstraprint med blandt andet en IC ved navn 8307.

Måske får vi print til projektet fra OZ9QV til 8307 med mere.

Målsætning: 100W, 10 – 500 Mhz, hvis vi kan køle modstanden.

2. Pilot tone generator.

Vi, der kører med IC 910, mangler pilottoner til repeaterne.

Dem laver vi på en Arduino.

3. Elektronisk kompas.

Kører du moonbounce eller tracker på satellitter henter og viser vi kompasretning, tilt og roll, samt temperatur på din antenne.

Selve kompasset henter vi hos Robotfolket, vores opgave er at hente dets data og præsenterer dem på vores display.